

# Calcul numérique des élastiques de flexion

Partant de l'équation

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{M}{EI}$$

on établit facilement les relations :

$$y'_n = y'_{n-1} + \left( \frac{M_{n-1}}{I_{n-1}} + \frac{M_n}{I_n} \right) \frac{dx}{2E}$$

$$y_n = y_{n-1} + y'_{n-1} dx + \left( \frac{M_{n-1}}{I_{n-1}} + \frac{M_n}{I_n} \right) \frac{dx^2}{4E}$$

Elles permettent de calculer de proche en proche les ordonnées de l'élastique à partir d'un point origine 0, si l'on y connaît les valeurs de  $y_0$  et  $y'_0$ , par exemple nulles toutes deux en cas d'encastrement parfait. En cas d'appui simple en 0, si  $y_0$  est connu, par exemple  $y_0 = 0$ , mais que  $y'_0$  ne l'est pas, ce paramètre est entraîné dans les calculs et il est déterminé par une équation linéaire résultant de la condition d'appui à l'autre extrémité d'abscisse  $x_n$ , par exemple  $y_n = 0$ , dans le cas d'un deuxième appui simple d'extrémité.

En principe, le calcul d'une élastique, par n'importe quelle méthode, implique que la distribution des moments soit connue, compte tenu des liaisons. Si celles-ci sont hyperstatiques, les calculs des actions de liaison doivent donc précéder le calcul de l'élastique.

Cela n'est pas indispensable pour l'application des formules précédentes, les  $M_{n-1}$  et les  $M_n$  pouvant être des fonctions linéaires des actions de liaisons hyperstatiques. Les valeurs de  $y$  et de  $y'$  imposées par les liaisons donneront un nombre d'équations linéaires égal à celui des inconnues hyperstatiques.

Le but de la présente note n'est cependant pas de proposer une méthode de plus pour le calcul des systèmes hyperstatiques. La remarque précédente n'a d'autre objet que de montrer les possibilités de la méthode. Mais on se bornera ici à l'examen critique de son application au calcul proprement dit des élastiques.

Si on la compare à la méthode classique de Mohr, semi-graphique, on reconnaît que celle-ci est rigoureuse théoriquement, mais que son application entraîne naturellement des erreurs accidentelles.

L'application des formules proposées entraîne une erreur systématique liée à la valeur finie de  $dx$  et décroissant avec elle. Elle permet ainsi de calculer facilement et très rapidement des valeurs peu approchées, cependant qu'un calcul plus détaillé et plus long permet d'obtenir des résultats d'une

assez grande exactitude. Les comparaisons ci-après à des élastiques calculées par des intégrations exactes sont convaincantes à ce sujet.

On considère en premier lieu le cas d'une pièce prismatique encadrée en 0 et libre à son extrémité N, de portée  $x_n = l$  et chargée en N d'une force F normale à la pièce.

Dans ce cas

$$M = F(l-x), y_n = \frac{Fl^3}{3EI}, y'_n = \frac{Fl^2}{2EI}$$

Si l'on considère un seul point,  $n = 1$ ,  $dx = l$ , on obtient  $y_n = Fl^3/4$ . L'écart relatif est  $-0,25$ . Pour  $y'_n$ , on trouve la valeur exacte.

Si l'on prend deux points,  $dx = l/2$ , on obtient  $y_n = Fl^3/3,2$ ; l'écart relatif est  $-0,2/9,6 = -0,021$ .

La valeur de  $y'_n$  est exacte.

Par quatre points,  $dx = l/4$ , on obtient  $y_n = 84 Fl^3/256$ . L'écart relatif est  $-4/768 = -0,0052$ . La valeur de  $y'_n$  est exacte.

Le calcul effectué avec  $n = 10$ ,  $dx = l/10$ , donne les résultats suivants, qui sont comparés aux valeurs exactes de  $y$  et de  $y'$  aux dix points considérés. On se rend compte que l'exactitude est très satisfaisante et qu'elle ne pourrait certes être meilleure par la méthode semi-graphique de Mohr.

	Valeurs de $\frac{Ely}{Fl^3}$		Valeurs de $\frac{Ely'}{Fl^2}$	
	Calculées	Exactes	Calculées = Exactes	
$x_1$	$\frac{19}{4000} = 0,00475$	0,004833	$\frac{19}{200} = 0,095$	
$x_2$	$\frac{74}{4000} = 0,0185$	0,018667	$\frac{36}{200} = 0,18$	
$x_3$	$\frac{161}{4000} = 0,04025$	0,0405	$\frac{51}{200} = 0,255$	
$x_4$	$\frac{276}{4000} = 0,069$	0,06933	$\frac{64}{200} = 0,32$	
$x_5$	$\frac{415}{4000} = 0,10375$	0,10417	$\frac{75}{200} = 0,375$	
$x_6$	$\frac{574}{4000} = 0,1435$	0,144	$\frac{84}{200} = 0,42$	
$x_7$	$\frac{749}{4000} = 0,18725$	0,18783	$\frac{91}{200} = 0,455$	
$x_8$	$\frac{936}{4000} = 0,234$	0,2347	$\frac{96}{200} = 0,48$	
$x_9$	$\frac{1131}{4000} = 0,28275$	0,2835	$\frac{99}{200} = 0,495$	
$x_{10} = 1$	$\frac{1330}{4000} = 0,3325$	0,3333	$\frac{100}{200} = 0,5$	



$$EIy_0' = 0 \quad EIy_0 = 0$$

$$EIy_1' = \frac{0,04475 + 11,0397}{2} = 5,54223$$

$$EIy_1 = \frac{0,04475 + 11,0397}{4} = 2,71112$$

$$EIy_2' = 5,54223 + \frac{11,0397 + 13,94268}{2} \times 0,9716 = 17,67867$$

$$EIy_2 = 2,71112 + 5,54223 \times 0,9716 + \frac{11,0397 + 13,94268}{4} \times 0,9716^2 = 13,99183$$

$$EIy_3' = 17,67867 + \frac{13,94268 + 11,72668}{2} \times 1,0284 = 30,87785$$

$$EIy_3 = 13,99183 + 17,67867 \times 1,0284 + \frac{13,94268 + 11,72668}{4} \times 1,0284^2 = 39,80056$$

$$EIy_4' = 30,87785 + \frac{11,72668 + 8,44783}{2} \times 0,75 = 38,44329$$

$$EIy_4 = 39,80056 + 30,87785 \times 0,75 + \frac{11,72668 + 8,44783}{4} \times 0,75^2 = 65,79599$$

$$EIy_5' = 38,44329 + \frac{0,44783 + 5,68375}{2} \times 0,62 = 42,82408$$

$$EIy_5 = 65,79599 + 38,44329 \times 0,62 + \frac{0,44783 + 5,68375}{4} \times 0,62^2 = 90,98088$$

$$EIy_6' = 42,82408 + \frac{5,68375 + 1,89625}{2} \times 1,25 = 47,56158$$

$$EIy_6 = 90,98088 + 42,82408 \times 1,25 + \frac{5,68375 + 1,89625}{4} \times 1,25^2 = 147,47992$$

$$EIy_7' = 47,56158 + \frac{1,89625 + 0,265}{2} \times 1,25 = 48,91237$$

$$EIy_7 = 147,47992 + 47,56158 \times 1,25 + \frac{1,89625 + 0,265}{4} \times 1,25^2 = 207,77614$$

$$EIy_8' = 48,91237 + \frac{0,265}{2} = 49,04407$$

$$EIy_8 = 207,77614 + 48,91237 + \frac{0,265}{4} = 256,75476$$

Dans la référence citée, par une application à seize composantes aussi de la méthode semi-graphique de Mohr au diagramme polygonal des moments fléchissants, la valeur

obtenue pour  $y_0 = 0,175$  m. L'écart relatif est + 1,63 % par rapport à la valeur inférieure. Une incertitude de cet ordre est acceptable pour un tel calcul. Il ne semble donc pas qu'un fractionnement plus grand du diagramme des pressions soit nécessaire. On remarquera seulement dans l'application de la méthode numérique la nécessité, pour déterminer bon escient les subdivisions, de tenir compte des points particuliers tels que moment nul, moment maximal ou minimal; il faut donc les déterminer, ce qui se fait sans difficulté.

Le calcul numérique peut aussi être fait à la règle à calcul, avec une moindre exactitude toutefois. L'expérience a démontré que l'écart n'est pourtant pas très grand. Mais l'inconvénient est celui du grand nombre d'additions à faire. Il peut être pallié par l'emploi d'une additionneuse de poche.

La méthode est passible de la même critique que toutes les méthodes d'intégration numérique ou graphique, donc aussi de la méthode classique de Mohr l'entraînement et la superposition des erreurs par le calcul de proche en proche. L'emploi d'une petite machine à calculer, que l'on trouve probablement dans les moindres bureaux actuellement, peut réduire beaucoup les risques d'erreurs en facilitant les calculs et en les systématisant. Dans ces conditions, la méthode numérique paraît plus sûre que la méthode semi-graphique. Elle est aussi plus rapide.

Ce qui précède est certes l'application la plus simple de la publication de l'auteur intitulée « Résolution aux différences finies de quelques problèmes de mécanique », parue dans le numéro 23 du 9 juin 1966 de la « Schweizerische Bauzeitung » (Revue Polytechnique Suisse), consacré à la mémoire du regretté Professeur Henry Favre. On y trouvera notamment l'exposé du calcul de la flexion des pièces droites soumises à une action longitudinale, en tenant compte des effets de la flexion. Ceci permet notamment le calcul numérique des charges critiques, par exemple pour les pièces à moment d'inertie variable. Ces valeurs sont aussi obtenues d'une manière plus rapide et plus exacte que par la méthode semi-graphique de Vianello.

Ferdinand CAMPUS,  
Professeur émérite à l'Université de Liège.